VexCL Генерация ядер OpenCL/CUDA из выражений C^{++}

Денис Демидов

МСЦ РАН, Казань

Октябрь 2014, Таруса

Современные GPGPU платформы

NVIDIA CUDA

- Проприетарная архитектура
- Необходимо аппаратное обеспечение NVIDIA
- Зрелое окружение, большое число библиотек

OpenCL

- Открытый стандарт
- Большой диапазон поддерживаемого железа
- Низкоуровневый программный интерфейс

Современные GPGPU платформы

NVIDIA CUDA

- Проприетарная архитектура
- Необходимо аппаратное обеспечение NVIDIA
- Зрелое окружение, большое число библиотек
- Ядра (С++) компилируются в псевдо-ассемблер (РТХ) вместе с основной программой

OpenCL

- Открытый стандарт
- Большой диапазон поддерживаемого железа
- Низкоуровневый программный интерфейс
- Ядра (С99) компилируются во время выполнения, увеличивается время инициализации
- Последнее отличие обычно считается недостатком OpenCL.
- Однако, это позволяет генерировать во время выполнения более эффективные ядра под конкретную задачу!

Библиотека шаблонов векторных выражений для OpenCL/CUDA

- Создана для облегчения разработки GPGPU приложений на C++.
 - □ Интуитивная нотация для записи векторных выражений.
 - □ Автоматическая генерация вычислительных ядер во время выполнения.
- Исходный код доступен под лицензией МІТ.
 - □ https://github.com/ddemidov/vexcl

Программный интерфейс VexCL

Пример использования VexCL: сложение векторов

Инициализация конекста:

```
vex::Context ctx( vex::Filter :: DoublePrecision );
if (!ctx) throw std::runtime_error("No compute devices available");
```

Подготовка входных данных, перенос на GPU:

```
3  std::vector<double> a(N, 1), b(N, 2), c(N);
4  vex::vector<double> A(ctx, a);
5  vex::vector<double> B(ctx, b);
6  vex::vector<double> C(ctx, N);
```

Запуск вычислительного ядра, перенос результатов на CPU:

```
    7 C = A + B;
    8 vex::copy(C, c);
    9 std::cout << c[42] << std::endl;</li>
```

Использование нескольких ускорителей

```
vex::Context ctx(

vex::Filter::DoublePrecision && vex::Filter::Name("Tesla")

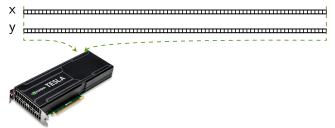
;

vex::vector<double> x(ctx, N);

vex::vector<double> y(ctx, N);

x = vex::element_index() * (1.0 / N);

y = sin(2 * x) + sqrt(1 - x * x);
```



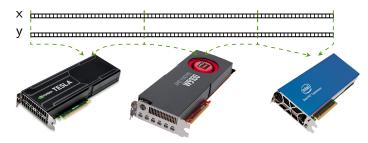
Использование нескольких ускорителей

```
1 vex::Context ctx(
2 vex::Filter::DoublePrecision && vex::Filter::Type(CL_DEVICE_TYPE_GPU)
3 );

4 
5 vex::vector<double> x(ctx, N);
6 vex::vector<double> y(ctx, N);
7 
8 x = vex::element_index() * (1.0 / N);
9 y = sin(2 * x) + sqrt(1 - x * x);
```



Использование нескольких ускорителей



Язык векторных выражений VexCL

- Все векторы в выражении должны быть совместимыми:
 - □ Иметь один размер
 - □ Быть расположенными на одних и тех же устройствах
- Что можно использовать в выражениях:
 - □ Векторы, скаляры, константы
 - □ Арифм. и логич. операторы
 - □ Встроенные функции
 - □ Пользовательские функции
 - □ Генераторы случайных чисел
 - □ Сортировка, префиксные суммы

- □ Временные значения
- □ Срезы и перестановки
- □ Редукция (сумма, экстремумы)
- □ Произв. матрицы на вектор
- □ Свертки
- □ Быстрое преобразование Фурье

 $x = (2 * M_PI / n) * vex::element_index();$ y = pow(sin(x), 2.0) + pow(cos(x), 2.0);

Ядра OpenCL/CUDA генерируются во время исполнения

Следующее выражение:

 $x = 2 * y - \sin(z);$

```
скомпилированное с ключами: g++ -DVEXCL BACKEND OPENCL -lOpenCL ...
```

приводит к генерации и исполнению следующего ядра:

```
kernel void vexcl vector kernel
2
     ulong n,
3
     global double * prm 1, //x
                     //2
     int prm 2,
     global double * prm_3, //y
     global double * prm 4 //z
7
8
9
     for(ulong idx = get global id(0); idx < n; idx += get global size(0))
10
11
      prm 1[idx] = ((prm 2 * prm 3[idx]) - sin(prm 4[idx]));
12
13
14
```

Ядра OpenCL/CUDA генерируются во время исполнения

Следующее выражение:

```
x = 2 * y - \sin(z);
```

```
скомпилированное с ключами:
```

```
{\rm g}++~-{\rm DVEXCL\_BACKEND\_CUDA}~-{\rm lcuda}~...
```

приводит к генерации и исполнению следующего ядра:

```
extern "C" global void vexcl vector kernel (
    ulong n,
2
    double * prm_1, // x
                  // 2
    int prm 2,
    double * prm 3, // y
    double * prm 4
                         //z
6
7
8
    for(ulong idx = blockDim.x * blockIdx.x + threadIdx.x, grid size = blockDim.x * gridDim.x;
9
        idx < n; idx += grid size)
10
11
      prm 1[idx] = ((prm 2 * prm 3[idx]) - sin(prm 4[idx]));
12
13
14
```

Как это работает?



Шаблоны выражений

- Как эффективно реализовать предметно-ориентированный язык (DSL) в С++?
- Идея не нова:
 - □ *Todd Veldhuizen*, Expression templates, C++ Report, 1995
- Первая (?) реализация:
 - □ "Blitz++ это библиотека классов C++ для научных расчетов, имеющая производительность сравнимую с Фортраном 77/90".
- Сегодня:
 - Boost.uBLAS, Blaze, MTL, Eigen, Armadillo, и пр.
- Как это работает?

Простой пример: сложение векторов

Мы хотим иметь возможность написать:

$$\mathbf{1} \quad \mathbf{x} = \mathbf{y} + \mathbf{z};$$

чтобы результат был так же эффективен как:

```
for(size_t i = 0; i < n; ++i)

x[i] = y[i] + z[i];
```

С++ допускает перегрузку операторов!

```
vector operator+(const vector &a, const vector &b) {
    assert (a. size () == b.size());
    vector tmp( a.size() );

for(size_t i = 0; i < a.size (); ++i)
    tmp[i] = a[i] + b[i];
    return tmp;
}</pre>
```

С++ допускает перегрузку операторов!

```
vector operator+(const vector &a, const vector &b) {
    assert (a. size () == b.size());
    vector tmp( a.size() );

for(size t i = 0; i < a.size (); ++i)
    tmp[i] = a[i] + b[i];

return tmp;
}</pre>
```

- Проблемы:
 - □ Дополнительное выделение памяти
 - □ Дополнительные операции чтения/записи

```
a = x + y + z;
```

- 2 временных вектора
- 8 × n операций чтения/записи

```
for(size_t i = 0; i < n; ++i)
a[i] = x[i] + y[i] + z[i];
```

- нет временных векторов
- 4 × n операций чтения/записи

Идея: отложим расчет результата до операции присваивания.

Идея: отложим расчет результата до операции присваивания.

```
struct vsum {
      const vector &lhs;
      const vector &rhs;
      vsum(const vector &lhs, const vector &rhs): lhs(lhs), rhs(rhs) {}
   };
5
  vsum operator+(const vector &a, const vector &b) {
      return vsum(a, b);
```

Идея: отложим расчет результата до операции присваивания.

```
struct vsum {
        const vector &lhs;
 2
        const vector &rhs;
        vsum(const vector &lhs, const vector &rhs): lhs(lhs), rhs(rhs) {}
    };
 5
    vsum operator+(const vector &a, const vector &b) {
        return vsum(a, b);
 8
 9
10
    const vector& vector::operator=(const vsum &s) {
11
        for(size \mathbf{t} i = 0; i < \text{data.size}(); ++i)
12
            data[i] = s.lhs[i] + s.rhs[i];
13
        return *this;
14
15
```

Решение недостаточно универсально

Следующее выражение приведет к ошибке компиляции:

```
a = x + y + z;
```

```
template <class LHS, class RHS>
struct vsum {
    const LHS &lhs;
    const RHS &rhs;
    vsum(const LHS &lhs, const RHS &rhs) : lhs(lhs), rhs(rhs) {}

double operator[](size_t i) const { return lhs[i] + rhs[i]; }
};
```

```
template <class LHS, class RHS>
   struct vsum {
       const LHS &lhs;
       const RHS &rhs;
       vsum(const LHS &lhs, const RHS &rhs): lhs(lhs), rhs(rhs) {}
       double operator[](size t i) const { return lhs[i] + rhs[i]; }
   };
8
9
   template <class LHS, class RHS>
10
   vsum<LHS, RHS> operator+(const LHS &a, const RHS &b) {
11
       return vsum<LHS, RHS>(a, b);
12
13
```

```
template <class LHS, class RHS>
    struct vsum {
       const LHS &lhs;
       const RHS &rhs;
       vsum(const LHS &lhs, const RHS &rhs): lhs(lhs), rhs(rhs) {}
       double operator[](size t i) const { return lhs[i] + rhs[i]; }
    };
8
9
10
    template <class LHS, class RHS>
    vsum<LHS, RHS> operator+(const LHS &a, const RHS &b) {
11
       return vsum<LHS, RHS>(a, b);
12
13
14
    template < class Expr>
15
    const vector& vector::operator=(const Expr &expr) {
16
       for(int i = 0; i < data.size(); ++i) data[i] = expr[i];
17
       return *this;
18
19
```

Добавим остальные операции

```
struct plus {
   static double apply(double a, double b) { return a + b; }
};
```

Добавим остальные операции

```
struct plus {
       static double apply(double a, double b) { return a + b; }
 2
    };
 3
 4
    template <class LHS, class OP, class RHS>
    struct binary op {
       const LHS &lhs;
 7
       const RHS &rhs;
 8
       binary op(const LHS &lhs, const RHS &rhs): lhs(lhs), rhs(rhs) {}
 9
10
        double operator[](size t i) const { return OP::apply(lhs[i], rhs[i]); }
11
    };
12
```

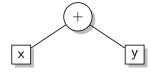
Добавим остальные операции

```
struct plus {
 1
       static double apply(double a, double b) { return a + b; }
 2
    };
 3
 4
    template <class LHS, class OP, class RHS>
 5
    struct binary op {
       const LHS &lhs;
 7
       const RHS &rhs;
 8
       binary op(const LHS &lhs, const RHS &rhs): lhs(lhs), rhs(rhs) {}
 9
10
       double operator[](size t i) const { return OP::apply(lhs[i], rhs[i]); }
11
12
13
    template <class LHS, class RHS>
14
    binary op<LHS, plus, RHS> operator+(const LHS &a, const RHS &b) {
15
       return binary op<LHS, plus, RHS>(a, b);
16
17
```

Выражение в правой части:

```
a = x + y;
```

```
binary_op<
vector,
plus,
vector
>
```



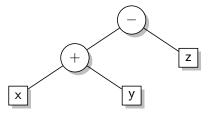
Выражение в правой части:

```
\mathbf{a} = \mathbf{x} + \mathbf{y} - \mathbf{z};
```

```
binary_op<
binary_op<
vector,
plus,
vector

, minus
, vector

>
```



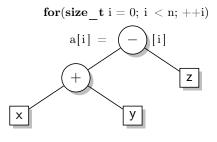
Выражение в правой части:

```
\mathbf{a} = \mathbf{x} + \mathbf{y} - \mathbf{z};
```

```
binary_op<
binary_op<
vector,
plus,
vector

, minus
, vector

>
```

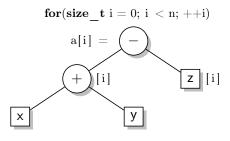


Выражение в правой части:

```
a = x + y - z;
```

```
binary_op<
binary_op<
vector,
plus,
vector

, minus
, vector
>
```

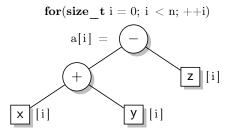


Выражение в правой части:

```
\mathbf{a} = \mathbf{x} + \mathbf{y} - \mathbf{z};
```

```
binary_op<
binary_op<
vector,
plus,
vector

, minus
, vector
>
```



Выражение в правой части:

```
\mathbf{a} = \mathbf{x} + \mathbf{y} - \mathbf{z};
```

... имеет тип:

```
binary_op<
binary_op<
vector,
plus,
vector

, minus
, vector
>
```

#pragma omp parallel for for(size_t i = 0; i < n; ++i) a[i] = - z [i]

Промежуточный итог

Теперь мы можем записать:

```
v = a * x + b * y;

double c = (x + y)[42];
```

... и это будет так же эффективно, как:

```
for(size_t i = 0; i < n; ++i)

v[i] = a[i] * x[i] + b[i] * y[i];

double c = x[42] + y[42];
```

3

- Дополнительная память не требуется
- Накладные расходы пропадут при компиляции с оптимизацией



Как работает OpenCL?

- Вычислительное ядро компилируется во время выполнения из С99 кода.
- Параметры ядра задаются вызовами API.
- 3 Ядро выполняется на вычислительном устройстве.

Как работает OpenCL?

- Вычислительное ядро компилируется во время выполнения из С99 кода.
- Параметры ядра задаются вызовами API.
- Ядро выполняется на вычислительном устройстве.
- Исходный код ядра можно считать из файла, из статической текстовой переменной, или сгенерировать.

Генерация исходного кода ядра из выражений С++

Следующее выражение:

```
a = x + y - z;
```

...должно привести к генерации ядра:

Каждый терминал знает, какие параметры ему нужны:

```
1 /* static*/ void vector::prm_decl(std::ostream &src, unsigned &pos) {
2     src << ",\n     global double * prm" << ++pos;
3 }</pre>
```

Выражение просто делегирует работу своим терминалам:

Построение строкового представления выражения

```
struct plus {
   static std::string string() { return "+"; }
};
```

Построение строкового представления выражения

```
struct plus {
    static std:: string string() { return "+"; }
}

/*static*/void vector::make_expr(std::ostream &src, unsigned &pos) {
    src << "prm" << ++pos << "[idx]";
}</pre>
```

Построение строкового представления выражения

```
struct plus {
       static std::string string() { return "+"; }
 2
 4
    /* static */ void vector::make expr(std::ostream &src, unsigned &pos) {
 5
       src << "prm" << ++pos << "[idx]";
 6
 7
 8
    template <class LHS, class OP, class RHS>
9
    /* static */ void binary op<LHS, OP, RHS>::make expr(
10
                               std::ostream &src, unsigned &pos) const
11
12
       src << "( ";
13
       LHS::make expr(src, pos);
14
        src << " " << OP::string() << " ";;
15
        RHS::make expr(src, pos);
16
       src << ")";
17
18
```

Генерация исходного кода ядра

```
template <class LHS, class RHS>
    std::string kernel source() {
 2
         std::ostringstream src;
 3
         src << "kernel void vexcl vector kernel(\n ulong n";</pre>
 5
         unsigned pos = 0;
         LHS::prm decl(src, pos);
 7
         RHS::prm decl(src, pos);
 8
         src << ")\n{\n"}
 9
                       for (size t idx = get global id(0); idx < n; idx += get global size(0)) \n''
10
11
         pos = 0;
12
         LHS::make \exp(\operatorname{src}, \operatorname{pos}); \operatorname{src} \ll " = ";
13
         RHS::make expr(src, pos); src << ";\n";
14
         \operatorname{src} << " } \ln n 
15
16
         return src.str();
17
18
```

Генерация исходного кода ядра

```
template < class LHS, class RHS>
    std::string kernel source() {
 2
        std::ostringstream src;
        src << "kernel void vexcl vector kernel(\n ulong n";</pre>
 5
        unsigned pos = 0;
        LHS::prm decl(src, pos);
 7
        RHS::prm decl(src, pos);
 8
        src << ")\n{\n"}
9
10
11
        pos = 0;
12
        LHS::make expr(src, pos); src \ll " = ";
13
        RHS::make expr(src, pos); src << ";\n";
14
        \operatorname{src} << " } \n} \n";
15
16
        return src.str();
17
18
```

Генерация исходного кода ядра

```
template < class LHS, class RHS>
     std::string kernel source() {
 2
         std::ostringstream src;
 3
         src << "kernel void vexcl vector kernel(\n ulong n";</pre>
 5
         unsigned pos = 0;
 6
         LHS::prm decl(src, pos);
         RHS::prm decl(src, pos);
 8
         src << ")\n{\n"}
 9
10
11
         pos = 0;
12
         LHS::make \exp(\operatorname{src}, \operatorname{pos}); \operatorname{src} \ll " = ";
13
         RHS::make expr(src, pos); src << ";\n";
14
         \operatorname{src} << " } \n} \n";
15
16
         return src.str();
17
18
```

Задание параметров ядра

```
void vector::set_args(cl::Kernel &krn, unsigned &pos) {
    krn.setArg(pos++, buffer);

template < class LHS, class OP, class RHS>
void binary_op<LHS, OP, RHS>::set_args(cl::Kernel &krn, unsigned &pos) {
    lhs.set_args(krn, pos);
    rhs.set_args(krn, pos);
}
```

Объединяем все компоненты

```
template <class Expr>
    const vector& vector::operator=(const Expr &expr) {
       static cl::Kernel kernel = build kernel(device, kernel source<This, Expr>());
       unsigned pos = 0;
 5
       kernel.setArg(pos++, size); // размер
 7
       kernel.setArg(pos++, buffer); // результат
       expr.set args(kernel, pos); // параметры
10
       queue.enqueueNDRangeKernel(kernel, cl::NullRange, buffer.size(), cl::NullRange);
11
12
       return *this;
13
14
```

Объединяем все компоненты

```
template <class Expr>
    const vector& vector::operator=(const Expr &expr) {
       static cl::Kernel kernel = build kernel(device, kernel source<This, Expr>());
       unsigned pos = 0;
       kernel.setArg(pos++, size); // размер
       kernel.setArg(pos++, buffer); // результат
       expr.set args(kernel, pos); // параметры
10
       queue.enqueueNDRangeKernel(kernel, cl::NullRange, buffer.size(), cl::NullRange);
11
12
       return *this;
13
14
```

- Ядро генерируется и компилируется однажды, применяется множество раз:
 - □ Каждое ядро однозначно определяется типом выражения.
 - □ Можем использовать локальную статическую переменную для кеширования ядра.

На самом деле все не (совсем) так

• Фактическая реализация немного сложнее:

- □ Кроме векторов, есть другие терминалы (скаляры, константы, ...)
- □ Унарные, бинарные, *п*-арные выражения
- □ Специальные терминалы, требующие задания преамбулы в коде ядра
- □ Встроенные и пользовательские функции

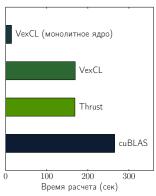
□ ...

■ Для упрощения работы с шаблонами выражений используется Boost.Proto.

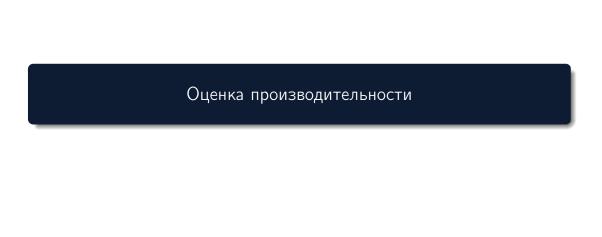
Заключение

- Преимущества генерации кода во время выполнения:
 - Получаем ядро, сгенерированное под конкретную задачу.
 - \Box Гибкость C++ несмотря на код C99 в ядрах.
 - Нет необходимости привязываться к одному поставщику.

Одновременное интегрирование большого числа ОДУ на GPU:



[1] Denis Demidov, Karsten Ahnert, Karl Rupp, and Peter Gottschling. Programming CUDA and OpenCL: A Case Study Using Modern C++ Libraries. *SIAM J. Sci. Comput.*, 35(5):C453 – C472, 2013.



Параметрическое исследование системы Лоренца

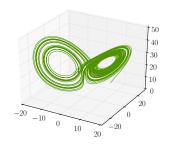
Система Лоренца

$$\dot{x} = -\sigma (x - y),$$

$$\dot{y} = Rx - y - xz,$$

$$\dot{z} = -bz + xy.$$

- Будем одновременно решать большое число систем Лоренца для различных значений R.
- Будем использовать библиотеку Boost.odeint.



Траектория аттрактора Лоренца

Вариант с использованием CUBLAS

- CUBLAS оптимизированная библиотека линейной алгебры от NVIDIA.
- Линейные комбинации (используемые в алгоритмах odeint):

$$x_0 = \alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2 + \dots + \alpha_n x_n$$

реализованы следующим образом:

Вариант с использованием Thrust

■ Thrust позволяет получить монолитное ядро:

Thrust

```
struct scale sum2 {
        const double a1, a2;
        scale sum2(double a1, double a2) : a1(a1), a2(a2) { }
       template < class Tuple >
                      device void operator()(Tuple t) const {
           host
           thrust::get<0>(t) = a1 * thrust::get<1>(t) + a2 * thrust::get<2>(t);
    };
    thrust :: for each(
           thrust::make zip iterator(
               thrust::make tuple(x0.begin(), x1.begin(), x2.begin())
           thrust::make zip iterator(
14
               thrust::make tuple(x0.end(), x1.end(), x2.end())
15
16
           scale sum2(a1, a2)
17
18
```

Вариант с использованием Thrust

■ Thrust позволяет получить монолитное ядро:

Thrust

```
struct scale sum2 {
        const double a1, a2;
        scale sum2(double a1, double a2) : a1(a1), a2(a2) { }
       template < class Tuple >
           host
                      device void operator()(Tuple t) const {
           thrust::get<0>(t) = a1 * thrust::get<1>(t) + a2 * thrust::get<2>(t);
    };
    thrust :: for each(
           thrust::make zip iterator(
               thrust::make tuple(x0.begin(), x1.begin(), x2.begin())
           thrust::make zip iterator(
14
               thrust::make tuple(x0.end(), x1.end(), x2.end())
15
16
           scale sum2(a1, a2)
17
18
```

 $\begin{array}{c} \text{VexCL} \\ \text{x0} = \text{a1} * \text{x1} + \text{a2} * \text{x2}; \end{array}$

Использование символьных переменных

■ Любые арифметические операции с экземплярами класса vex::symbolic<> выводятся в текстовый поток:

```
vex::generator::set_recorder(std::cout); double var1; vex::symbolic<double> x, y = 6; double var2 = 6; var1 = sin(y * 7); var1 = sin(var2 * 7);
```

- Мы можем подать символьные переменные на вход шаблонной функции и получить запись алгоритма в виде кода С99.
 - □ Используем один шаг алгоритма Рунге-Кутты из Boost.odeint для получения монолитного ядра.